This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

99日本国特許庁(JP)

10 特許出願公開

四公開特許公報(A)

昭61-262432

Sint Cl.

識別記号

厅内整理香号

每公開 昭和61年(1986)11月20日

B 21 D 39/02

6689-4E

客査請求 未請求 発明の数 3 (全6頁)

❷発明の名称

ローラー式へミング装置およびその方法

Œ

②特 関 昭60-103059

❷出 騣 昭60(1985)5月15日

母発明者 湯

真 澄

名古屋市天子田 4 丁目 907番地

砂出 顋 人

トライエンジニアリン

想戸市高根町2丁目20番地2

グ株式会社

の代 理 人

弁理士 仙波

外2名

男 福 書

1. 强引の名称

ローラー式へミング装置およびその方法

2. 特許請求の範囲

(I) ヘムローラーが下型上を角度を変えて2 団以上 転圧する装置か、或いはブリヘムローラーとヘム ローラーが下型上を1 回ずつ転圧することが可能 な装置の前者にヘムローラーを或いは後者にプリ ヘムローラーとヘムローラーを及けてなるローラ ー式へミング装置。

四端部が垂直に折り曲げてある外方部材に内方部 材の端部を内方よりあてがい、この外方部材およ び内方部材を下型上に載置し、外方部材の端部を ヘムローラーにより転圧し、斜めに折り曲げ、次 にその端部を前記へムローラーにより角度を変え て低圧し、平坦に折り曲げるか、或いは外方部材 の端部をブリヘムローラーにより転圧し、斜めに 折り曲げ、次にその端部をヘムローラーにより転 圧し、平坦に折り曲げることを特徴とするローラー式へミング方法。

図シャフト支持体にヘムローラーシャフトおよび 2個の支持ローラーシャフトを上下に駆動回転自 在に支承し、ヘムローラーシャフトの先端に断断 合形状のブリヘムローラーおよび断固直方形のヘ ムローラーを着脱自在とし、前記支持ローラーシ +フトのそれぞれの先端に支持ローラーを設け、 前記へムローラーシャフトおよび買支持ローラー シャフトの基端部を伝導部材を介して駆動モータ 一に連結し、前記買支持ローラーを下型側部の支 持レールに表合してなるローラー式へミング装置。 40シャフト支持体にヘムローラーシャフトを並列 に設け、先行するヘムローラーシャフトの先端に プリヘムローラーを、後行するヘムローラーシャ フトの先端にヘムローラーをそれぞれ表染した物 許請求の範囲第1項記載のローラー式へミング設 ₹.

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明は、ローラー式へミング装置およびその 方法に関する。

(從来技術)

使来、第8図乃至第10回に示す様に、自動車 BのドアD、トランクおよびボンネットの型枠 Wのへミングを行う限、第11回、第13回に示す が根に、第11回、第13回に示す の外方を行う限、第11回、第13回に示す の外方を行う限、第11回、第13回に示す の外方を行う限、第11回、第13回に示す の外方をおけるのでは、また、第12回に示す。 ないた。また、第12回に示すが でいた。また、第12回に示すが でいた。また、第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。第12回に示すが でいた。前者により手が でいた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。前者によりをはないた。

量を軽くし、また端部が垂直に折り曲げてある。、 方の外方部がおいて、りまた端部部を内方とりませばに、 の外方部がおいて、からに、 方の外方部がの場合を内方として、 方の外方の場合を大きりに、 をはいた。 方の外方の場合を大きりに、 では、 がの場合を大きないで、 では、 がいた。 では、 がいた。 がいた。 では、 がいた。 がいた。

(発明の作用)

本発明の作用を説明する。

本発明に係るローラー式へミング装置を使用する際、ヘムローラーのみを有する場合、下型上に 取置された型枠の外方部材の適部にヘムローラー をあてがい、ヘムローラーを駆動モーターにより 置そのものが大型であり、構造も複雑で、広い設置スペースが必要で、作業の所要時間も長く、製品の特度も悪く、コスト高であった。また、後者は、作業者に与える衝撃振動が大きく、製品の品質も安定しておらず、生産性も低かった。

(発明が解決しようとする問題点)

本発明は、この様な欠点に載み、装置自身がコンパクトであり、重量も軽く、作業の所要時間も 短く、かつ他構理との駆動ユニットの流用が可能 で、製品の特度が良く、安価とすることを目的と する。

(問題点を解決するための手段)

本発明は、ヘムローラーが下型上を角度を変えて2回以上転圧する装置か、或いはプリヘムローラーとで型上を1回ずつ転圧することが可能な装置の前者にヘムローラーを取いは後者にプリヘムローラーとへムローラーを設けることにより、装置自身をコンパクトにし、かつ登

(実施例)

本発明の実施例を図に基づいて説明する。

第1図乃至第3回に示す様に、本発明に係るローラー式へミング装置1の実施例1は、新聞台形

状のヘムローラー 6 をロボットハンド 1 5 の先端に取り付けたものである。このローラー式へミング装置 1 を使用する際、下型 1 0 上に載置してある型枠 W の外方的材 P の最重に折り曲げてある場路 R にヘムローラー 6 をあてがい、ヘムローラー 6 をあてがい、ヘムローラー 6 の断回数 7 を行う。この際、平坦面 1 3 を有する へムローラー 6 はロボットハンド 1 5 に設けている 2 型砂モーター (図示略)により回転的過しているため、平坦面が何んの抵抗もなく型枠 W の外方 節材 P の節郎 R を斜めに折り曲げることができる。

次に、前記へムローラー6により予備曲げを行われた型枠Wの外方部材Pの熔部Rへロボットハンド15により角度を変えてヘムローラー6をあてがい、ヘムローラー6の平坦四13により仕上げを行う。この際、平坦四13を有するヘムローラー6はロボットハンド15の駆動モーター(図示略)により回転前達しているため、平坦回13

次に、ローラー接合部でに新面蔵方形のへムローラー 6 を装装し、前記プリヘムローラー 5 により予確曲げを行われた型やWの外方部材 P の端部 R へあてがい、ヘムローラー 6 の平坦面 1 3 により仕上げを行う。この際、平坦面 1 3 を有するへムローラー 6 は駆動モーター 9 により回転前進しているため、平坦面 1 3 が何んの抵抗もなく型枠

が何んの抵抗もなく型枠Wの外方部材Pの予備曲 げを行われた端部Rを平坦に折り曲げることがで きる。

₩の外方部材Pの予備曲げを行われた端部Rを平 坦に折り曲げることができる。

本発明の実施例目において、実施例目と同一様 成物には同一符号を付し、異なる部分のみを説明 する。第7回に示す様に、本発明の実施例目は、 シャフト支持体2にヘムローラーシャフト3を並 列に設け、先行するヘムローラーシャフト3の先 増にプリヘムローラーを接合し、後行するヘム ローラーシャフト3の先端にヘムローラー6をそれぞれ表望したものである。

本実施例のローラー式へミング装置1を使用する際、実施例 I と同様に、 2 個の支持ローラー 8 を下型10億郎の支持レール11に表合する。 このローラー式へミング装置1のプリヘムローラー 5 を、下型10上に載置してある型枠 W の外方部 材 P の 4 ローラー 6 も 同時に 型枠 W の外方部 材 P の 4 ローラー 6 も 同時に 型枠 W の 4 カーラ

- 5 の歌面台形状のテーパー面12 により予修曲 げを行うと同時に、ヘムローラー6 の平坦面13 により仕上げを行うことができる。

4. 図面の簡単な説明

Qのずれを防止してある。

角、実施例 I において、ヘムローラー 6 が下型 10上を角度を変えて2回以上転圧するか、或い はプリヘムローラー 5 とヘムローラー 6 が下型 1 0上を1回ずつ転圧することが可能な装置として ロボットハンド 15 を使用したが、必ずしもそう でなくてもよい。実施例 I および I において伝承 部材 16 はチェーン製であるが、必ずしもそうで なくてもよい。

(発明の効果)

本発明に係るローラー式へミング装置およびその方法によれば、ヘムローラーを型枠端部にあてがって、ヘムローラーを角度を変えて関転前進させたり、或いはプリヘムローラー及びヘムローラーを更に型枠端部にあてがって、各々のローラーを回転前進させたり、或いは上記プリヘムローラーを同時に型枠の端部にあてがい、各々のローラーを回転前進させるという

図(イ)、(ロ)、(ハ)は従来のヘミング設定 の使用状態のローラー部の維新面図、第14図は 型枠の保持状盤を示す終視図である。

(主要部分の符号の説明)

1・・・ローラー式へミング装置

2・・・シャフト支持体

3・・・ヘムローラーシャフト

・4・・・支持ローラーシャフト

5・・・プリヘムローラー

6 . . . ~ 4

8・・・支持ローラー

9・・・駆動モーター

10...下程

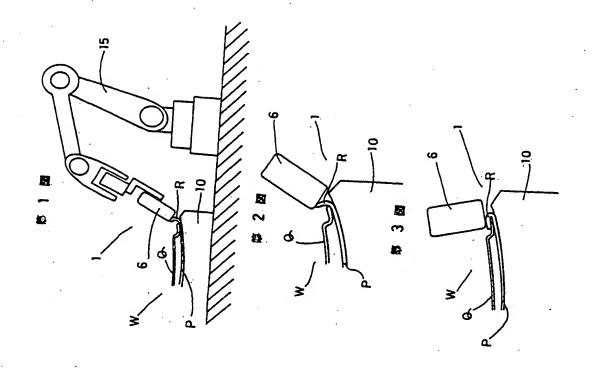
11·・・支持レール P・・・外方部材

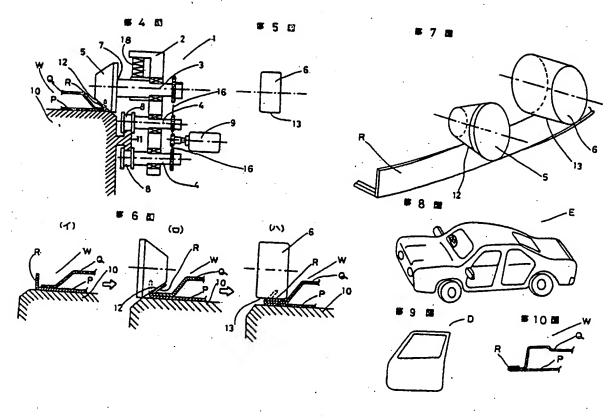
15·・・ロボットハンド Q・・・内方部材

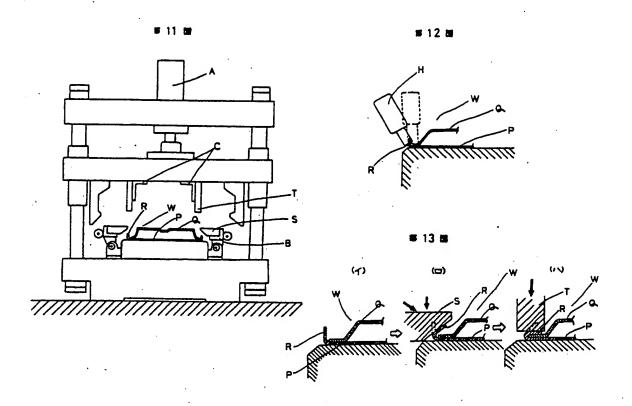
16・・・伝導部材 R・・・機能

代理人 弁理士 仙 波 正 (外2名)

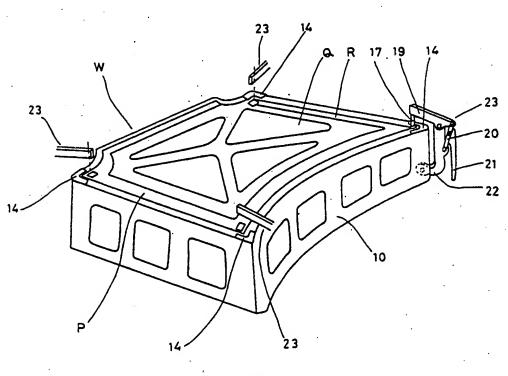








第 14 国



—180—